

1. СТРУКТУРА УСЛОВНОГО ОБОЗНАЧЕНИЯ

1.1 Условное обозначение двигателей серии ДАР

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17					
ДАР	112	М	А	6	Б	У2	-	IM1081	-	ЕН	1	МР	2	-	И	Т	02500	-	В	-	001

№ поля	Код обозначения		основные свойства	Расшифровка кода обозначения	
1	Обозначение серии			ДАР	
2	Габарит		(-высота оси вращения в мм)		
3	Установочный размер по длине		S, M, L		
4	Длина сердечника статора		A, B (позиция может отсутствовать)		
5	Число полюсов		2,4,6,8		
6	Исполнение по термозащите (позиция может отсутствовать)		«Б» - температурная защита обмотки статора (3хРТС), «Б1»- температурная защита обмотки статора (3хРТС) и датчики температуры подшипников (Pt100)		
7	Климатическое исполнение		по ГОСТ 15150		
8	Монтажное исполнение		по ГОСТ 2479		
9	позиции отсутствуют для двигателей без электромагнитного тормоза	Тип электромагнитного тормоза	«ЕН» - Электромагнитный тормоз		
10		Исполнение электромагнитного тормоза	«1»- $1 < \frac{M_t}{M_{дв}} \leq 1.5$ «2» - $\frac{M_t}{M_{дв}} > 1.5$ где, M_t - максимальный момент электромагнитного тормоза, M_{дв} - номинальный момент двигателя		
11		Опции электромагнитного тормоза	«Х» - без контроля срабатывания и без ручки ручного растормаживания «М» - с контролем срабатывания «Р» - с ручным растормаживанием «МР» - с контролем срабатывания и ручным растормаживанием		
12		Условное обозначение напряжения питания тормоза	«1»-24 В DC; «2» - 220 В AC (через выпрямитель); «3» - 380В AC (через выпрямитель)		
13	позиции отсутствуют для двигателей без энкодера	Энкодер (датчик обратной связи)	«И» -инкрементальный, «А» - абсолютный		
14		Интерфейс энкодера	«Т» - TTL, «Н» - HTL, «R» -резольвер, «S» -sin/cos, «P» - Profibus, «C» -CanOpen		
15		Разрешающая способность энкодера	«00000-20000»* импульсов/оборот. * - Для резольвера и абсолютных энкодеров указывается «00000»		
16	Способ охлаждения двигателя		«О» - самовентиляция (Ic411) «В» - независимая вентиляция (IC416) «Н» - специальное исполнение независимой вентиляции		
			специальные свойства		

Продолжение “Условное обозначение двигателей серии ДАР”

№ поля	Код обозначения	Расшифровка кода обозначения
17	Код исполнения (индивидуальные свойства)	«001-999» -служит для обозначения технического задания (технических требований), по которому изготавливается двигатель. Присваивается Производителем

1.2 Пример обозначения продукции:

- ДАР112МА6 на напряжение 380 В частотой 50 Гц, исполнение по способу монтажа IM1081, с принудительной вентиляцией и инкрементальным датчиком обратной связи с выходным сигналом 5 В TTL, 2500 инкр/оборот, со встроенными в обмотку статора датчиками температурной защиты, климатического исполнения У2 при их заказе и в документации других изделий:

Двигатель ДАР112МА6БУ2-IM1081-ИТ02500-В, 380 В, 50 Гц.

2. ОПИСАНИЕ ДВИГАТЕЛЕЙ

2.1 Назначение

Электродвигатели асинхронные с короткозамкнутым ротором общего назначения, частотно-регулируемые ДАР (в дальнейшем «двигатели»), предназначены для работы в составе одиночного и (или) группового частотно-регулируемого электропривода или от сети переменного тока в режиме S1-S9 по ГОСТ Р 52776 частоты 50 Гц.

2.2 Охлаждение и вентиляция

Применяются следующие способы охлаждения двигателей по IEC 60034-6:

- С независимой вентиляцией (IC416) для работы в широком диапазоне частоты вращения.
- С самовентиляцией (IC411) с ограниченным диапазоном регулирования или/и снижением момента при уменьшении частоты вращения.
- С естественным охлаждением (IC410) – для работы с широким диапазоном регулирования, при условии невозможности применения других способов охлаждения.

Примечание - В настоящем каталоге не указаны технические параметры двигателей с типом охлаждения IC410.

2.3 Климатическое исполнение и условия эксплуатации

2.3.1 Номинальные значения климатических факторов для двигателей габаритов 132-315 мм при эксплуатации в рабочем состоянии - по ГОСТ 15150 для изделий вида климатического исполнения У3, У2, ХЛ2, Т2*.